

한국과학기술원 NCS 기반 직무기술서

채용분야	연구직 (연수연구원)	분류체계	대분류	중분류	소분류	세분류
			15. 기계	01. 기계설계	02. 기계설계	03. 구조해석설계 (08. 최적화해석)
설립이념	<ul style="list-style-type: none"> ○ 한국과학기술원법 - 깊이 있는 이론과 실제적인 응용력으로 국가 산업 발전에 기여할 고급 과학기술 인재 양성 - 국가 정책으로 추진하는 중장기 연구 개발과 국가 과학기술 저력 배양을 위한 기초응용 연구 수행 - 각 분야 연구 기관 및 산업계와 연계한 연구 지원 					
KAIST 주요사업	<ul style="list-style-type: none"> ○ Education: 창의적 인재 육성, 융합교육 강화, 글로벌 과학기술 리더 양성, 교육인적 역량 강화 ○ Research: 우수 연구 과제 발굴 지원, 특성화된 연구인력 확보, 창업문화 선진화, 고부가가치 지적재산권 창출 및 기술이전/사업화 촉진, 선도적 대형과제 발굴 ○ Cooperation: 국제적 수준의 근무 환경 조성, 글로벌 리더십을 위한 다양한 협력 ○ Administration: 외국인 학생·교원 대상 행정·기술 서비스 제공(Bi-lingual Campus 운영 지원) 					
성장 동력	<ul style="list-style-type: none"> ○ Vision: 글로벌 가치창출 세계 선도대학(Global Value-Creative World-Leading University) - 지식창조형 글로벌 융합인재 양성 허브 (Hub for Fostering Knowledge Creation and Global Convergence Talents) - 세계적 신지식 신기술 창출 진원지(Center for the World-Leading New Knowledge and Technology) ○ 5대 혁신: 교육혁신, 연구혁신, 기술사업화혁신, 국제화혁신, 미래전략혁신 ○ 3C Leadership: Change(변화), Communication(소통), Care(돌봄) 					
담당 업무	<ul style="list-style-type: none"> ○ 최적설계를 기반으로 로봇 매니퓰레이터의 최대 성능 평가 방법 연구 ○ 최대 성능 평가 방법을 통한 로봇 매니퓰레이터의 경로 최적화 연구 					
직무수행 내용	<ul style="list-style-type: none"> ○ 로봇 매니퓰레이터의 핵심 메커니즘 분석 및 동역학 해석 ○ 다물체 동역학 시뮬레이션과 연계된 최적화 프레임워크 구축 ○ 연구과제 관리, 논문 작성 					
필요지식	<ul style="list-style-type: none"> ○ 최적설계에 관한 전반적인 지식 ○ 로봇 공학에 관한 전반적인 지식 ○ 컴퓨터 프로그래밍 기본지식 					
필요기술	<ul style="list-style-type: none"> ○ 다물체 동역학 해석 시뮬레이션 (RecurDyn) 활용 기술 ○ MATLAB 코드 개발 및 RecurDyn과의 연계 프레임워크 구축 및 해석 기술 ○ 3D 솔리드 기반 CAD 설계 (SolidWorks) 					
직무수행태도	<ul style="list-style-type: none"> ○ 창의적이고 도전적인 연구 자세 ○ 시스템 차원의 융합연구 태도 					
직업기초능력	<ul style="list-style-type: none"> ○ 정보능력, 수리능력, 문제해결능력 ○ 의사소통능력, 조직이해력, 직업윤리 					
참고사이트	www.ncs.go.kr, www.kaist.ac.kr					